



Tracking und Umfelderkennung

26.10.2016, Dr. Jochen Willneff, A.R.T. GmbH

GEFÖRDERT VOM



Bundesministerium
für Bildung
und Forschung



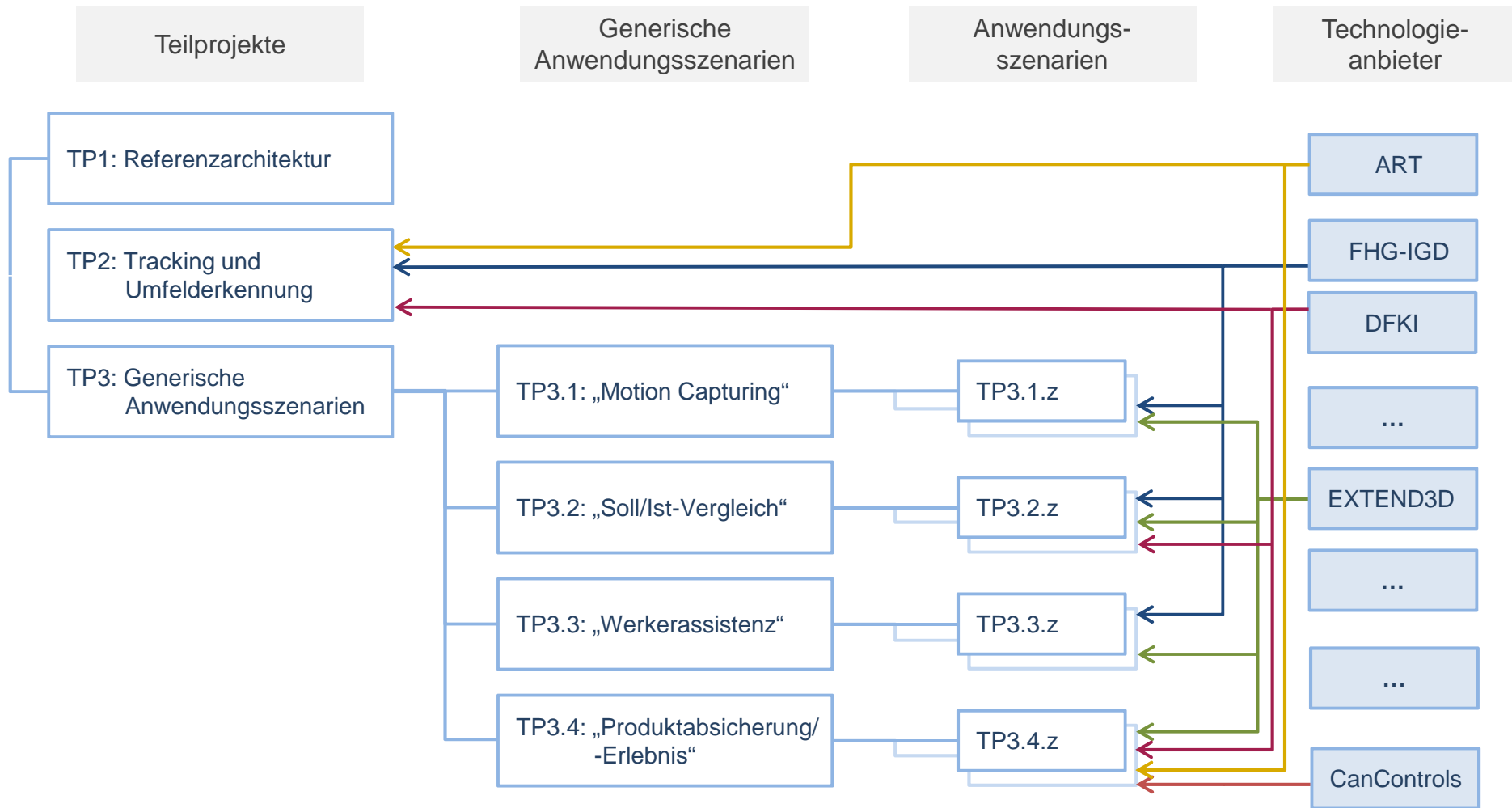
DLR Projektträger



TP2: Tracking und Umfelderkennung - Projektpartner

- Beteiligte Projektpartner:
 - ART (markerloses Outside-In Tracking)
 - FHG-IGD (Aufstocker, kantenbasierte Suchalgorithmen)
 - DFKI (Aufstocker, Beschleunigungsverfahren für effizientes, markerloses Tracking)
- zu Beginn von ARVIDA noch beteiligte Projektpartner:
 - metaio (bis 31.07.2015, 4 Berichtszeiträume, markerloses Tracking)
 - Ergoneers (2 Berichtszeiträume, Eyetracking)

Technologieerforschung in ARVIDA

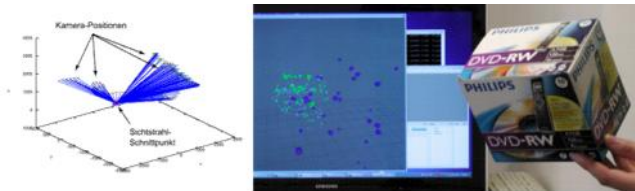


TP2: Highlights innerhalb von ARVIDA

- FHG-IGD hat Arbeitspakete übernommen: Entwicklung eines Verfahrens zum kantenbasierten, markerlosen Inside-Out-Tracking von Objekten mit bekannter Geometrie (CAD-Model)



- ART entwickelte zwei Verfahren zum markerlosen Tracking Outside-In-Tracking
 - Feature-basiert
 - Kantenbasiert



- ART hat das Verfahren zur Verifikation von Schrauberpositionen (Verpose) weiterentwickelt